



Casa abierta al tiempo

UNIVERSIDAD AUTONOMA METROPOLITANA

PROGRAMA DE ESTUDIOS

UNIDAD IZTAPALAPA		DIVISION CIENCIAS BASICAS E INGENIERIA		1 / 2
NOMBRE DEL PLAN MAESTRIA Y DOCTORADO EN CIENCIAS (MATEMATICAS)				
CLAVE	UNIDAD DE ENSEÑANZA-APRENDIZAJE	CREDITOS	9	
213748	CONTROL LINEAL	TIPO	OPT.	
H.TEOR. 4.5	SERIACION AUTORIZACION	TRIM.	II AL VI	
H.PRAC. 0.0				

OBJETIVO(S) :

Familiarizar a los alumnos con los elementos básicos del control teórico, para sistemas con una o varias entradas y una o varias salidas.

CONTENIDO SINTETICO:

1. Controlabilidad y Observabilidad.
2. Formas Canónicas.
3. Polos y Ceros en Sistemas Multivariables.
4. Realización.
5. Estabilización y Desempeño.
6. Diseño en Sistemas de una Entrada.
7. Diseño en Sistemas de Entradas Múltiples.
8. Estabilización Robusta.

MODALIDADES DE CONDUCCION DEL PROCESO ENSEÑANZA-APRENDIZAJE:

Los resultados deberán presentarse de manera que muestren su alcance, limitaciones y aplicabilidad a otras disciplinas.



CASA ABIERTA AL TIEMPO

UNIVERSIDAD AUTONOMA METROPOLITANA

R. Luna

APROBADO POR EL COLEGIO ACADEMICO

EN SU SESION NUM. 255

EL SECRETARIO DEL COLEGIO

CLAVE 213748

CONTROL LINEAL

MODALIDADES DE EVALUACION:

Evaluaciones periódicas y/o evaluación global.

BIBLIOGRAFIA NECESARIA O RECOMENDABLE:

1. Maciejowski, J.M. Multivariable Feedback Design, Addison Wesley, 1991.
2. Chen, Ch. T. Linear System Theory and Design, Holt, Rinehart & Winston, 1984.
3. Kailath, T. Linear Systems, Prentice-Hall, 1980.
4. Rugh, W. Linear System Theory, Prentice-Hall, 1995.
5. Zhou, K. Essentials of Robust Control, Prentice-Hall, 1998.



UNIVERSIDAD AUTONOMA METROPOLITANA

APROBADO POR EL COLEGIO ACADEMICO

EN SU SESION NUM. 255

EL SECRETARIO DEL COLEGIO